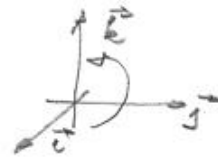
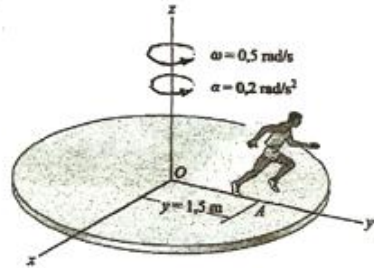


1. (2,5p) O homem está parado na plataforma em O e corre para fora na direção da beira da plataforma de tal maneira que, quando ele está em A , $y = 1,5$ m, seu centro de massa tem uma velocidade de $0,6$ m/s e uma aceleração de $0,9$ m/s², ambas medidas em relação à plataforma e direcionadas ao longo do eixo y positivo. Se a plataforma tem os movimentos angulares mostrados, determine a velocidade e a aceleração de seu centro de massa (do homem) nesse instante.



$$\vec{v}_A = \vec{v}_O + \vec{v}_{A/O} + \vec{\omega} \wedge \vec{r}_{A/O}$$

$$\vec{v}_A = 0 + 0,6 \text{ m/s } \vec{j} + 0,5 \vec{k} \wedge 1,5 \vec{j}$$

$$\boxed{\vec{v}_A = -(0,75 \text{ m/s}) \vec{i} + (0,60 \text{ m/s}) \vec{j}}$$

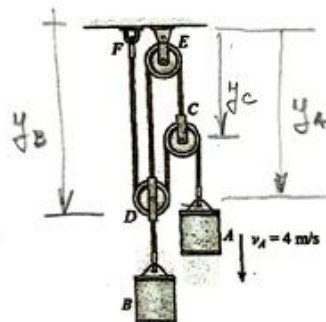
$$\vec{a}_A = \vec{a}_O + \vec{a}_{A/O} + \vec{\alpha} \wedge \vec{r}_{A/O} + \vec{\omega} \wedge \vec{\omega} \wedge \vec{r}_{A/O} + 2\vec{\omega} \wedge \vec{v}_{A/O}$$

$$\vec{a}_A = 0 + 0,9 \vec{j} + 0,2 \vec{k} \wedge 1,5 \vec{j} + 0,5 \vec{k} \wedge (-0,75) \vec{i} + 2 \times 0,5 \vec{k} \wedge 0,6 \vec{j}$$

$$\vec{a}_A = 0,9 \vec{j} - 0,3 \vec{i} - 0,375 \vec{j} - 0,6 \vec{i}$$

$$\boxed{\vec{a}_A = -(0,90 \text{ m/s}^2) \vec{i} + (0,53 \text{ m/s}^2) \vec{j}}$$

2. (2,5p) Determine a velocidade escalar do cilindro B se o cilindro A se desloca para baixo com uma velocidade escalar $v_A = 4 \text{ m/s}$.



$$y_B + (y_B - y_C) + (y_A - y_C) = L_1$$

$$2y_B + y_A - 2y_C = L_1$$

$$\frac{d}{dt} 2v_B + v_A - 2v_C = 0 \quad (1)$$

$$\frac{d}{dt} (y_B + y_C) = L_2$$

$$v_B + v_C = 0$$

$$v_C = -v_B \quad (2)$$

Substituindo a expressão (2) na expressão (1)

tem-se:

$$2v_B + v_A - 2(-v_B) = 0$$

$$4v_B + v_A = 0$$

$$4v_B = -v_A$$

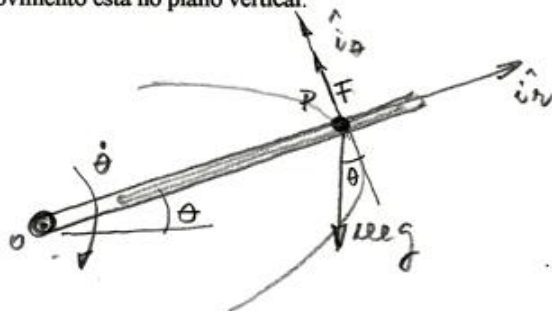
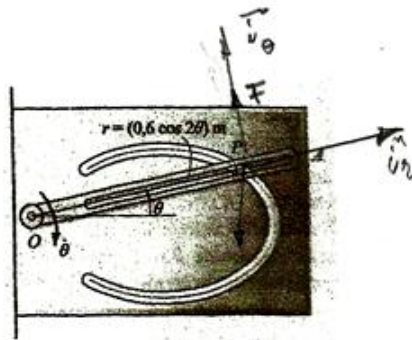
$$v_A = 4 \text{ m/s} \downarrow$$

$$4v_B = -(-4 \text{ m/s})$$

$\uparrow$

$$v_B = 1 \text{ m/s} \uparrow$$

3. (2,5p) O pino P de 0,2 kg está restrito a se mover na fenda curva lisa que é definida pela curva $r = (0,6 \cos 2\theta)$ m. O seu movimento é controlado pela rotação do braço bifurcado OA , o qual tem velocidade angular constante no sentido horário $\dot{\theta} = -3$ rad/s. Determine a força que o braço OA exerce sobre o pino P quando $\theta = 0^\circ$. O movimento está no plano vertical.



$$\Sigma F_{\theta} = F - mg \cos \theta = m a_{\theta}$$

$$a_{\theta} = r\ddot{\theta} + 2\dot{r}\dot{\theta}$$

$$\dot{\theta} = -3 \text{ rad/s} \rightarrow \text{constante}$$

$$\ddot{\theta} = 0$$

$$r = 0,6 \cos 2\theta \rightarrow r/\theta = 0^\circ \Rightarrow r = 0,6 \text{ m}$$

$$\dot{r} = -0,6 \sin 2\theta \cdot 2 = -1,2 \sin 2\theta \rightarrow r/\theta = 0^\circ \Rightarrow \dot{r} = 0$$

$$a_{\theta} = 0,6 \times 0 + 2 \times 0 \times (-3) = 0$$

$$\Sigma F_{\theta} = m a_{\theta}$$

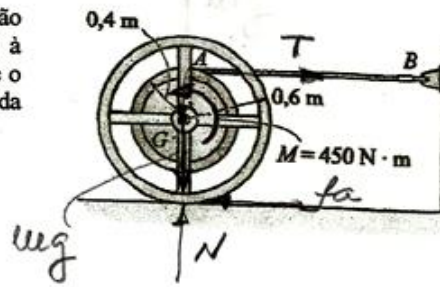
$$r/\theta = 0^\circ$$

$$F - 0,2 \times 9,81 \cos 0^\circ = 0$$

$$F = 0,2 \times 9,81$$

$$\boxed{F = 1,96 \text{ N}}$$

4. (2,5p) A bobina de 200 kg tem um raio de giração $k_G = 300$ mm. Se o momento de binário é aplicado à bobina e o coeficiente de atrito cinético entre a bobina e o solo é $\mu_c = 0,2$, determine a aceleração angular da bobina, a aceleração de G e a tração no cabo.



$$\sum F_y = 0$$

$$N = mg$$

$$f_a = \mu_c N$$

$$f_a = 0,2 \times 200 \times 9,81$$

$$f_a = 392,4 \text{ N}$$

$$\sum M_A = I_A \alpha$$

$$M - f_a \times (0,6 + 0,4) = (m \cdot k_G^2 + m \times 0,4^2) \alpha$$

$$450 - 392,4 \times 1 = 200(0,3^2 + 0,4^2) \alpha$$

$$57,6 = 50 \alpha$$

$$\boxed{\alpha = 1,15 \text{ rad/s}^2}$$

No ponto A não ocorre deslizamento:

$$a_{Gx} = \alpha \times \overline{GA}$$

$$a_{Gx} = 1,15 \times 0,4 = 0,461 \text{ m/s}^2$$

$$\boxed{a_G = 0,461 \text{ m/s}^2 \rightarrow}$$

$$\sum F_x = m a_{Gx}$$

$$T - f_a = m a_{Gx}$$

$$T - 392,4 = 200 \times 0,461$$

$$\boxed{T = 485 \text{ N}}$$